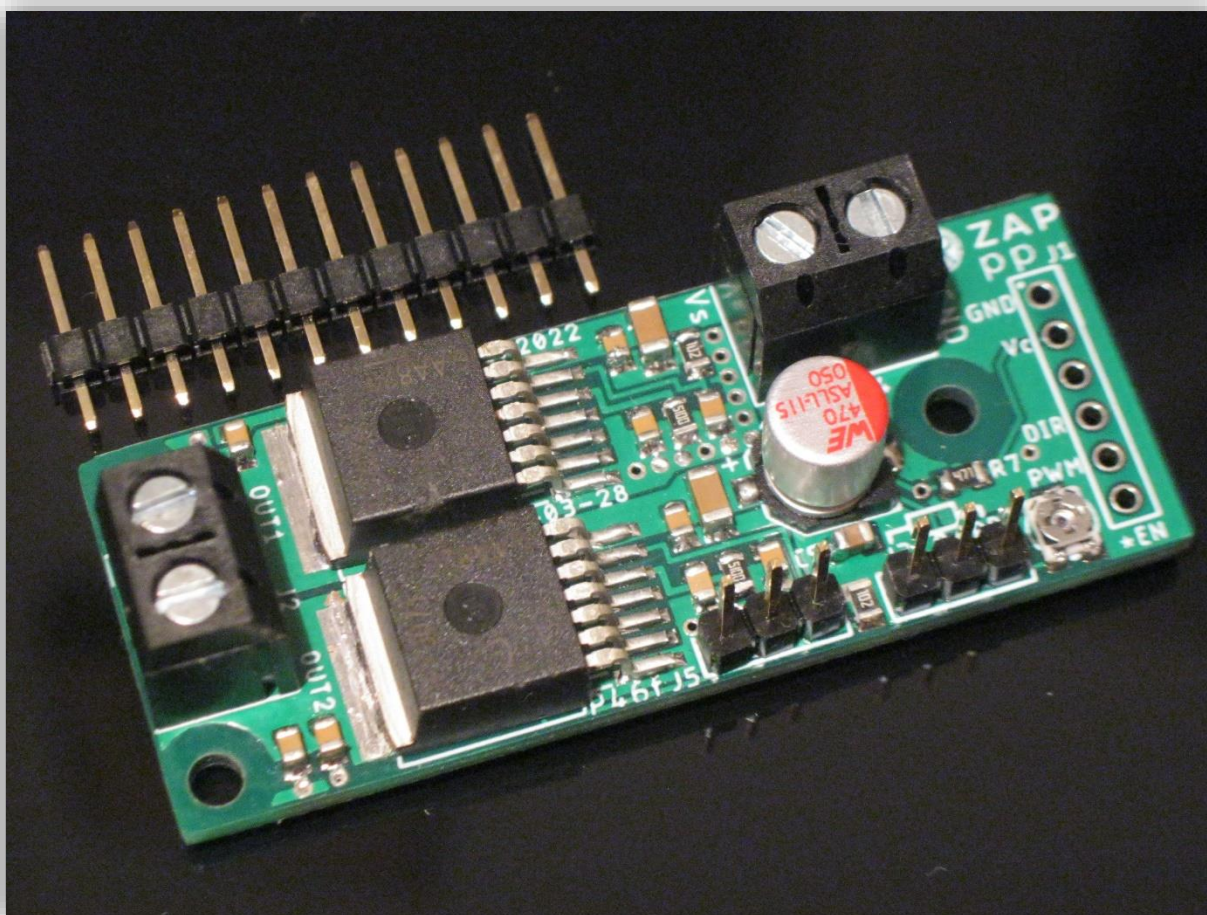


ZAPpp P46f



Ostatnia modyfikacja: 2022-07-05



ZAPpp
EDM SOLUTIONS

Zakład Automatyki Przemysłowej

Piotr Poterała

99-300 Kutno,
gen. St. Maczka 19/24,
zapp.pl

Spis treści

1. Opis.....	3
2. Opis pinów	3
3. Przykładowe podłączenie	4

1. Opis

P46f to płytka rozszerzeniowa oparta na dwóch wysokoprądowych półmostkach IFX007T. Umożliwia płynną kontrolę prędkości obrotowej silnika DC, poprzez sygnał PWM pochodzący z zegara 555, bądź z zewnętrznego układu sterującego. Sterownik przeznaczony do zastosowań w takich dziedzinach jak: robotyka, maszyny współrzędnościowe.

Cechy:

- Napięcie zasilania: 0-40V,
- Prąd wyjściowy: 50A,
- Współpraca z systemami 5V oraz 3.3V,
- Zabezpieczenie nadprądowe,
- Zabezpieczenie przed zwarciami, termiczne,
- Blokada podnapięciowa.

W zestawie:

- Moduł sterownika,
- Złącze męskie goldpin proste 12 pin.

2. Opis pinów

- **GND** – masa zasilania,
- **Vc** – zasilanie logiki. Zaleca się 5V,
- **DIR** – wejście określające kierunek obrotów silnika (podłączać do wyjścia przeciwsobnego układu sterującego),
- **PWM** – pin domyślnie niepodłączony. Może służyć jako:
 - wyjście sygnału PWM, generowanego przez układ 555 (wymaga podłączenia, w miejsce opornika **R2**, zworki),
 - wejście sygnału PWM określające prędkość obrotową wirników (podłączać do wyjścia przeciwsobnego układu sterującego; wymaga wlutowania opornika **R2** (1k) oraz usunięcia opornika **R6**),
- ***EN** – wejście blokujące/odblokowujące możliwość przepływu prądu przez uzwojenie silników (podłączać do wyjścia typu otwarty kolektor układu sterującego),
- **Vs** – zasilanie uzwojenia silnika,
- **S1** – napięcia na rezystorze pomiarowym R_{IS} pierwszego półmostka,
- **S2** – napięcia na rezystorze pomiarowym R_{IS} drugiego półmostka,
- **OUT1, OUT2** – podłączenie uzwojenia silnika,

